



Concursul Național Studentesc de Fizică „Dragomir Hurmuzescu”
ediția a VIII-a, etapa locală, Iași, 30 martie 2019
Subiecte – anul II

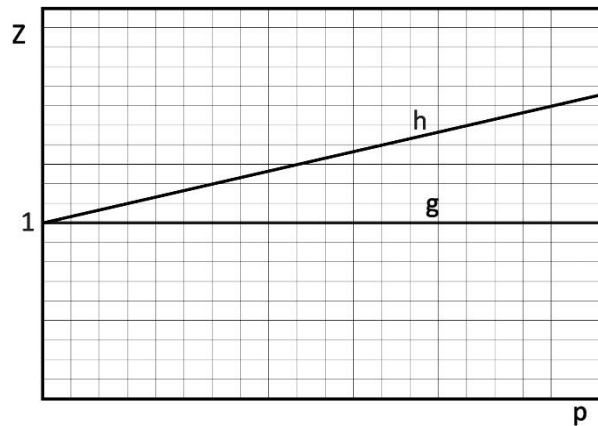
Problema I (10 puncte)

Pentru descrierea comportării izoterme a gazelor reale în domenii largi de presiune, se folosesc diverse ordine de aproximație ale ecuației de stare scrisă ca o serie infinită de termeni sub forma

$$Z = \frac{pV}{\nu RT} = A + Bp + Cp^2 + \dots$$

Pentru aproximația de ordinul n se rețin din această sumă primii $n + 1$ termenii (până la termenul ce conține puterea n a lui p). Pe cale experimentală se găsește că în limita $p \rightarrow 0$, toate gazele au o comportare universală corespunzătoare gazului ideal.

- 1) Să se găsească coeficienții A și B pentru un gaz în
 - a) modelul gazului ideal;
 - b) modelul sferelor rigide fără interacțiune;
 - c) modelul Van der Waals.
- 2) Să se scrie ecuația de stare pentru gazele g și h ale căror izoterme (la temperatura T) într-un interval mare de presiuni, sunt indicate în diagrama de mai jos.



- 3) Să se descrie comportarea celor două gaze într-un experiment de tip Joule-Thomson. Se cunoaște expresia generală a coeficientului Joule-Thomson

$$\mu_{JT} = \left(\frac{dT}{dp} \right)_H = \frac{\alpha T - 1}{\nu C_p}$$

unde $\alpha = \frac{1}{V} \left(\frac{dV}{dT} \right)_p$ este coeficientul de dilatare al gazului.

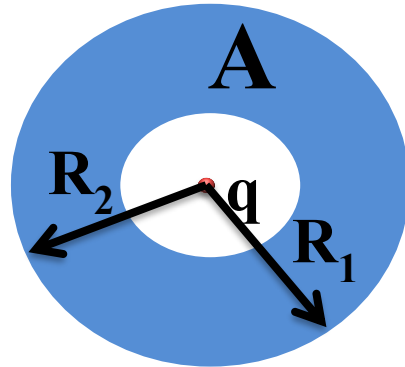
*Subiect propuse de:
Conf.dr. Cristian Baban*



Concursul Național Studentesc de Fizică „Dragomir Hurmuzescu”
ediția a VIII-a, etapa locală, Iași, 30 martie 2019
Subiecte – anul II

Problema a II - a (10 puncte)

Se consideră un sistem format dintr-o sarcină punctiformă pozitivă q și un înveliș sferic A cu raza interioară R_1 și raza exterioră R_2 . Sarcina q este poziționată în centrul învelișului A așa cum este reprezentată în figura alăturată. Să se reprezinte grafic intensitatea câmpului electric E și potențialul V în funcție de distanța r față de centrul sferei în următoarele cazuri:



- Corpul A este conductor și neutru;
- Corpul A este conductor și încărcat cu sarcina pozitivă Q .
- Corpul A este dielectric și încărcat uniform cu sarcina negativă $-q$ (egală în modul cu cea din centrul sferei);

Subiect propus de:
asist. dr. Leontin PĂDURARIU

Problema a III - a (10 puncte)

Se consideră o particulă de masă m care se deplasează într-un plan sub acțiunea unei forțe centrale de forma:

$$\vec{F}(r) = \left[-\frac{k}{r^2} + \frac{k'}{r^3} \right] \vec{u}_r, \quad (1)$$

unde k și k' sunt constante ($k > 0$).

Utilizând ecuațiile Lagrange de speța a II-a, să se determine :

- Numărul gradelor de libertate și expresia lagrangeanului în coordonate polare r, θ ;
- Ecuațiile diferențiale ale mișcării; Arătați că momentul cinetic \vec{K} este constant în timpul mișcării ($|\vec{K}| = l$), unde $l = \text{constant}$).
- Ecuația traiectoriei în coordonate polare, $r = r(\theta)$, considerând că $l^2 > -mk'$.

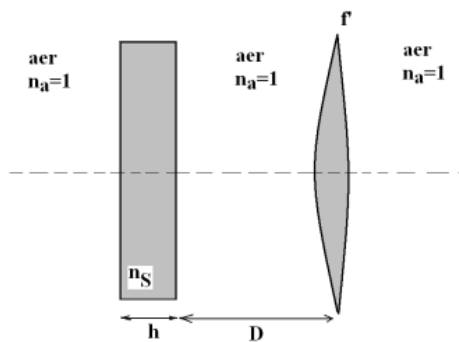
Subiect propus de:
Lect. Dr. Iordana AȘTEFĂNOAIE



*Concursul Național Studentesc de Fizică „Dragomir Hurmuzescu”
ediția a VIII-a, etapa locală, Iași, 30 martie 2019
Subiecte – anul II*

Problema a III - a (10 puncte)

4. Un sistem optic centrat este format dintr-o lamă cu fețe plan paralele și o lentilă subțire convergentă, ambele plasate în aer. Lama este din sticla cu indicele de refracție n_S și are grosimea h . Lentila are distanța focală imagine f' .



Să se determine:

- pozițiile focarelor sistemului
- pozițiile punctelor nodale ale sistemului
- pozițiile planelor principale

*Subiect propuse de:
lect. dr. Cătălin AGHEORGHIESEI și lect. dr. Bogdănel MUNTEANU*

Problema 1 Rezolvare

1)

a) gaz ideal

$$pV = \nu RT$$

$$Z = \frac{pV}{\nu RT} = 1, \quad A = 1, B = 0$$

b) modelul sferelor rigide

$$p(V - \nu b) = \nu RT$$

νb fiind volumul propriu al moleculelor.

$$pV = \nu RT + \nu bp$$

$$Z = \frac{pV}{\nu RT} = 1 + \frac{b}{RT} p, \quad A = 1, B = \frac{b}{RT}$$

c) modelul Van der Waals

$$\left(p + \frac{\nu^2 a}{V^2}\right)(V - \nu b) = \nu RT$$

$$p = \frac{\nu RT}{V - \nu b} - \frac{\nu^2 a}{V^2}$$

$$\frac{pV}{\nu RT} = \frac{V}{V - \nu b} - \frac{\nu}{RTV} = 1 + \nu \left(b - \frac{a}{RT}\right) \frac{1}{V} + \left(\frac{\nu b}{V}\right)^2 + \left(\frac{\nu b}{V}\right)^3 + \dots$$

Din ecuația generală putem scrie

$$\frac{1}{V} = \frac{1}{\nu RT} \frac{p}{1 + Bp + \dots} = \frac{1}{\nu RT} [p + O(p^2)].$$

Astfel avem

$$\frac{pV}{\nu RT} = 1 + \frac{1}{RT} \left(b - \frac{a}{RT}\right) p + O(p^2), \quad A = 1, B = \frac{1}{RT} \left(b - \frac{a}{RT}\right).$$

2) Pentru gazul g

$$Z = \frac{pV}{\nu RT} = 1,$$

ceea ce înseamnă că gazul α este ideal.

Pentru gazul h

$$Z = \frac{pV}{\nu RT} = 1 + B(T)p$$

deoarece izotermele sunt drepte care trec prin punctul de coordonate (0,1)

3) Pentru gazul g , coeficientul de dilatare este

$$\alpha = \frac{1}{V} \left(\frac{dV}{dT}\right)_p = \frac{1}{V} \left[\frac{d}{dT} \left(\frac{\nu RT}{p}\right)\right]_p = \frac{\nu R}{pV} = \frac{1}{T}.$$

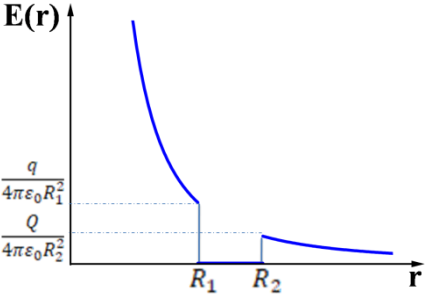
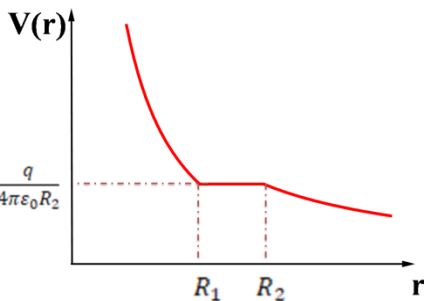
Coeficientul Joule-Thomson este nul, temperatura gazului rămâne constanta indiferent de diferența de presiune.

Pentru gazul h avem

$$\alpha = \frac{1}{V} \left(\frac{dV}{dT}\right)_p = \frac{1}{V} \left\{ \frac{d}{dT} \left[\frac{\nu RT}{p} (1 + Bp) \right] \right\}_p = \frac{\nu R}{pV} (1 + Bp) + \frac{\nu RT}{V} \frac{dB}{dT} = \frac{1}{T} + \frac{p}{1 + Bp} \frac{dB}{dT}.$$

Coeficientul Joule-Thomson este

$$\mu_{JT} = \frac{\alpha T - 1}{\nu C_p} = \frac{1}{\nu C_p} \frac{p}{1 + Bp} \frac{dB}{dT}.$$

	<p>Calculul câmpului electric la diferite distanțe față de sarcina q (centrul sferei):</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pentru $r < R_1$: $E(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$ • Pentru $R_1 < r < R_2$: $E(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r^2} = 0$ • Pentru $R_2 < r$: $E(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r^2} + \frac{q_e}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$ <p>Calculul potențialului electric la diferite distanțe față de sarcina q:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pentru $r < R_1$: $V(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 R_1} + \frac{q_e}{4\pi\epsilon_0 R_2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right)$ • Pentru $R_1 < r < R_2$: $V(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_e}{4\pi\epsilon_0 R_2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R_2}$ • Pentru $R_2 < r$: $V(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_e}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$ <p>Reprezentări grafice:</p> <div style="display: flex; justify-content: space-around;">   </div>	<p>0.25p 0.25p 0.25p</p> <p>0.25p 0.25p 0.25p</p> <p>0.5p</p> <p>Total: 3.75p</p>
b)	<p>Conductorul A se electrizează prin influență cu sarcina $q_i = -q$ pe fața interioară (de raza R_1) și cu sarcina $q_e = Q + q$ pe fața exterioară (de raza R_2) pentru a rezulta un câmp electric nul în interior și pentru a se conserva sarcina totală.</p> <p>Calculul câmpului electric la diferite distanțe față de sarcina q:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pentru $r < R_1$: $E(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$ • Pentru $R_1 < r < R_2$: $E(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r^2} = 0$ • Pentru $R_2 < r$: $E(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r^2} + \frac{q_e}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{q+Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$ <p>Calculul potențialului electric la diferite distanțe față de sarcina q:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pentru $r < R_1$: $V(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 R_1} + \frac{q_e}{4\pi\epsilon_0 R_2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{q}{r} - \frac{q}{R_1} + \frac{Q+q}{R_2} \right)$ • Pentru $R_1 < r < R_2$: $V(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_e}{4\pi\epsilon_0 R_2} = \frac{Q+q}{4\pi\epsilon_0 R_2}$ • Pentru $R_2 < r$: $V(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q_e}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{Q+q}{4\pi\epsilon_0 r}$ 	<p>0.25p</p> <p>0.25p 0.25p 0.25p</p>

		Total: 3p
		Oficiu: 3p

	Parțial	Punctaj
Problema (Mecanică Teoretică)		10
a) Numărul gradelor de libertate și expresia lagrangeanului în coordonate polare r, θ;		3p
- stabilirea numărului gradelor de libertate al sistemului;	1p	
Mișcarea sistemului are loc în plan – numărul gradelor de libertate este $n = 2$ iar coordonatele generalizate corespunzătoare sunt $q^1 = r$ și $q^2 = \theta$.		
- determinarea expresiei funcției Lagrange în coordonatele polare r, θ:	2p	
1p – determinarea energiei potențiale a sistemului $dV = -dA \leftrightarrow V(r) = -\frac{k}{r} + \frac{k'}{2r^2}$		
0.5p – determinarea energiei cinetice a sistemului $T = \frac{m}{2}(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2)$		
0.5p – determinarea expresiei lagrangeanului: $L = T - V = \frac{m}{2}(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2) + \frac{k}{r} - \frac{k'}{2r^2}$		
b) Ecuațiile diferențiale ale mișcării arătând că momentul cinetic este constant ($\vec{K} = l$).		3p
- scrierea ecuațiilor Lagrange de speța a II-a corespunzătoare celor 2 coordonate generalizate r, θ: $q^1 = r \rightarrow \frac{d}{dt}\left(\frac{\partial L}{\partial \dot{r}}\right) - \frac{\partial L}{\partial r} = 0$ $q^2 = \theta \rightarrow \frac{d}{dt}\left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}}\right) - \frac{\partial L}{\partial \theta} = 0$	1p	
- deducerea celor 2 ecuații de mișcare pentru coordonatele r, θ: $m(\ddot{r} - r\dot{\theta}^2) + \frac{k}{r^2} - \frac{k'}{r^3} = 0$ $\frac{d}{dt}(mr^2\dot{\theta}) = 0$	1p	

<p>- momentul cinetic este constant ($\vec{K} = l$); Mișcarea particulei de masă m are loc cu moment cinetic constant – după cum rezultă din cea de-a doua ecuație de mișcare $mr^2\dot{\theta} = l = \text{constant}$. $\vec{K} = \vec{r} \times \vec{p} = m[(r\vec{u}_r) \times (\dot{r}\vec{u}_r + r\dot{\theta}\vec{u}_\theta)] = (mr^2\dot{\theta}) (\underbrace{\vec{u}_r \times \vec{u}_\theta}_{\vec{k}})$ iar $\vec{K} = mr^2\dot{\theta} = l$</p>	1p	
<p>c) Ecuația traiectoriei în coordonate polare, $r = r(\theta)$, considerând că $l^2 > -mk'$.</p>		3p
<p>- notația $u = \frac{1}{r}$ și calculul:</p> $\dot{r} = -\frac{\dot{u}}{u^2} = -\frac{1}{u^2} \frac{du}{dt} = -\frac{1}{u^2} \frac{du}{d\theta} \frac{d\theta}{dt} = -\frac{1}{u^2} \dot{\theta} \frac{du}{d\theta} = -\frac{l}{m} \frac{du}{d\theta}$ $\ddot{r} = -\frac{l^2 u^2}{m^2} \frac{d^2 u}{d\theta^2}$	1p	
<p>- scrierea ecuației</p> $m(\ddot{r} - r\dot{\theta}^2) + \frac{k}{r^2} - \frac{k'}{r^3} = 0$ <p>în funcție de u :</p> $\frac{d^2 u}{d\theta^2} + \left(1 + \frac{mk'}{l^2}\right)u - \frac{mk}{l^2} = 0 (*)$	1p	
<p>- rezolvarea ecuației (*) și obținerea legii $r(\theta)$:</p>	1p	
<p>0.5 p – soluția:</p> $u(\theta) = A \cos\left(\frac{\theta}{l} \sqrt{l^2 + mk'}\right) + \frac{mk}{l^2 + mk'} = \frac{1}{r(\theta)}$ <p>0.5 p – soluția:</p> $r(\theta) = \left(A \cos\left(\frac{\theta}{l} \sqrt{l^2 + mk'}\right) + \frac{mk}{l^2 + mk'}\right)^{-1}$ <p>A este o constanta oarecare</p>		
<p>Oficiu</p>		1p



*Concursul Național Studentesc de Fizică „Dragomir Hurmuzescu”
ediția a VIII-a, etapa locală, Iași, 30 martie 2019
Bareme – anul I*

	Parțial	Punctaj
Problema de optică		10
$R_{11} = 1; R_{12} = -\frac{h}{n_s} - D; R_{22} = \frac{1}{f'}; R_{22} = -\frac{h}{n_s f'} - \frac{D}{f'} + 1$	4,5	
$X_F = -\frac{nR_{22}}{R_{21}} = -f' + D + \frac{h}{n_s} \quad X'_F = \frac{n'R_{11}}{R_{21}} = f'$	1,5	
$X_N = -\frac{nR_{22} - n'}{R_{21}} = D + \frac{h}{n_s} \quad X'_N = \frac{n'R_{11} - n}{R_{21}} = 0$	1,5	
$X_P = \frac{n(R_{22} - 1)}{R_{21}} \quad X'_{P'} = \frac{n'(R_{11} - 1)}{R_{21}}$	1,5	
Oficiu		1p